⑩日本国特許庁(JP)

00特許出願公開

@ 公 開 特 許 公 報 (A) 平3-36185

®Int. Cl. ⁵

識別配号

庁内整理番号

❷公開 平成3年(1991)2月15日

B 66 B 9/02 5/02 Z J 6862-3 F 6862-3 F

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全4頁)

60発明の名称 リニアモータエレベータ

②特 願 平1-169588

20出 顧 平1(1989)6月30日

@発·明··者···保··高·······達··朗···東京都府中市東芝町1番地·株式会社東芝府中工場内··

⑦出 願 人 株式会 社東芝 神奈川県川崎市幸区堀川町72番地

個代 理 人 弁理士 鈴江 武彦 外3名

明 和 密

1. 発明の名称

リニアモニタエレベータ

2. 特許請求の範囲

(発明の目的)

(産業上の利用分野)

本発明は昇降路内にかごとつり合いおもりと をリニアモータ駆動により昇降器するリニアモー タエレベータに関する。

(従来の技術)

既に提案されているリニアモータエレベータ

の一例を第3図に示す。昇降路1の上部にシーブ 2 を設置し、これに巻き掛けてロープ 3 を昇降路 1内に垂れ下げ、このロープ3つ一端側にかご4 を、他蟷倒につり合いおもり5を連結して紋昇降 路1内のガイドレール6、7に沿って上下動可能 に吊持している。そしてそのかご4又はつり合い おもり5(図示ではつり合いおもり5)にリニア モーター次8を設け、これと近接対向する昇降路 1 の内側壁にリニアモータニ次 9 を設け、このリ ニアモーター次8とリニアモータニ次9とでつり 合いおもりちを駆動してローブ3を介しかご4と 相対的に昇降させる。またそのかご4とつり合い おもり5とにプレーキ装置10を設け、これでガ イドレール6、7を掴むことにより該かご4とつ り合いおもりちとを制動して停止させるようにし ていた。

(発明が解決しようとする課題)

ところで、前述の従来のリニアモータエレベータでは、かご4やつり合いおもり5にブレーキ 装置10を設けたので、そのブレーキ装置10は

- 2 -

ガイドレール 6. 7を掴むため多大なブレーキカを発揮する必要があり、それだけ大仕掛けな装置となっている。また停電等でのかご非常停止時、作業員が昇降路 1 内よりかご4 或いはつり合いおもり5 に乗り移ってブレーキ装置 1.0 を解除して、乗客の数出運転作業を行なわなければならないので、その作業が非常に危険で困難であった。

本発明は前記事情に鑑みなされ、ブレーキ装置が小さなブレーキ力のもので済み、 設備費の軽減が図れると共に、かご非常停止時のブレーキ解除並びに乗客救出運転作業が安全且つ容易に行い得るリニアモータエレベータを提供することを目的とする。

(発明の構成)

(課題を解決するための手段)

本発明は前記目的を達成するために、かご又はつり合いおもりに設けたリニアモーター次と、これと近接対向する昇降路側に設けたリニアモータニ次とで昇降駆動するリニアモータエレベータにおいて、前記かごとつり合いおもりとを吊り持

- 3 -

構成には同一符号を付して説明の簡略化を図る。

ここで、前記ローブ3を巻き掛ける昇降路1上部のシーブ12は、シーブ満底部をアンダーカットして、摩擦力により該ローブ3の移動に連動して回転するトラクション式(一般の巻上機シーブ構造)とされている。そしてこのシーブ12に増速機構13を設けている。つまりシーブ12と同軸に大スプロケット13aを設け、これにチェー

つローブを巻き掛ける昇降路上部のシーブをトラクション式にし、このシーブ軸に連動してブレーキ装置並びに救出運転装置を設けて構成したことを特徴とする。

(作用)

(実施例)

以下本発明の一実施例を第1図により説明する。なお図中前記第3図に示したものと重複する

- 4 -

ン13bを介し連動するパスプロケット13cを 設け、且つそれと同軸に大スプロケット13dを 設け、これにチェーン13eをといる。 プロケット13gを設け、これにチェーショウの プロケット13gを設け、これにチェーショウの でから、これにチェークの保守の を設け、これにチェーショウの を設け、これにチェーショウの でからいた最終かるがいた はないである。 では、これに対けられているの では、これに対けられているの では、これに対けられているの では、これに対けられているの では、これに対けられている。 では、これに対けられている。 では、これに対けられている。 では、これに対けられている。

而して、前述の構成の本発明のリニアモータエレータでは、かご4とつり合いおもりちを吊り持つロープ3を巻き掛ける昇降路1上のの動してプレーキ装置14並びに敷出運転装置しての手動運転操作ハンドル16を設けたのでを掴むレーキ装置14は従来の如くガイドレールを掴む

- 6 -

6-3 (4

力のもので確実にかご4とつり合いおもり5の制 動が可能となる。

またシープ12に複数段の増速機構13を介してプレーキ装置14を連結しているので、さらにそのプレーキ装置14が小さなプレーキ力で確実に制動できるようになる。

またそのプレーキ装置14並びに救出手動運転操作ハンドル16が昇降路1上部にあるので、停電等のかご非常停止時のプレーキ解除並びに乗客救出運転作業が昇降路内に入らず安全且つ容易に行い得るようになる。しかもそのハンドル16の操作が増速機構13を介在していることで小さな手動力で軽快にできるようになる。

- 7 -

4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明の一実施例を示す一部省略した 断面図、第2図は本発明の他の実施例を示す要部 分の側面図、第3図は従来例を示す一部省略した 断面図である。

1 … 昇降路、 3 … ローブ、 4 … かご、 5 … つり合いおもり、 8 … リニアモーター次、 9 … リニアモータニ次、 1 2 … シーブ、 1 4 … ブレーキ装置、 1 6 … 救出運転装置(手動操作ハンドル)。

出颇人代理人 弁理士 鈴江武彦

実施例同様の作用効果が得られる。

なお、前記実施例では乗客教出運転袋として手動運転操作ハンドル16を設けたが、この手動式以外に通常のバッテリー駆動式やその他のエンジン式等の乗客救出運転袋置を設けるようにしても可である。

(発明の効果)

- 8 -

